

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Петренко Вячеслав Иванович

Должность: и.о. директора Института цифрового развития

Дата подписания: 06.06.2024 09:42:20

Уникальный программный ключ:

b4759c6e85a16e179f94dbf7fb0b10000e7ad4b

Аннотации дисциплины

Наименование дисциплины		Робототехнические системы и мехатроника	
Краткое содержание		Библиотеки языка программирования Python для визуализации и анализа данных — Matplotlib, Seaborn, Pandas их применение для разработки робототехнических систем	
Результаты освоения дисциплины		После изучения дисциплины студенты должны быть способны самостоятельно создавать качественные и информативные модели мобильных робототехнических устройств	
Трудоемкость, з.е.		5 з.е.	
Формы отчетности		Экзамен 5 семестр	
Перечень основной и дополнительной литературы, необходимой для освоения дисциплины			
Основная литература		1. Жмудь, В. А. Теория автоматического управления. Замкнутые системы : учебное пособие для академического бакалавриата / В. А. Жмудь. — 2-е изд., перераб. и доп. — М. : Издательство Юрайт, 2022. — 234 с. — (Серия : Бакалавр. Академический курс). — ISBN 978-5-534-05119-3. — Режим доступа : www.biblio-online.ru/book/4561B31D-C11D-4353-8A29-602D7F563CB4 2. Рачков, М. Ю. Технические средства автоматизации : учебник для академического бакалавриата / М. Ю. Рачков. — 2-е изд., испр. и доп. — М. : Издательство Юрайт, 2018. — 180 с. — (Серия : Бакалавр. Академический курс). — ISBN 978-5-534-04428-7. — Режим доступа : www.biblio-online.ru/book/8BF68DB1-1C5B-4FA1-8214-13B762A15A5F	
Дополнительная литература		1. Буйначев, С.К. Основы программирования на языке Python Электронный ресурс : учебное пособие / Н.Ю. Боклаг / С.К. Буйначев ; ред. Ю.В. Песин. - Основы программирования на языке Python,2022-08-31. - Екатеринбург : Уральский федеральный университет, ЭБС АСВ, 2014. - 92 с. - Книга находится в базовой версии ЭБС IPRbooks. - ISBN 978-5-7996-1198-9, экземпляров неограничено	